

Guía de Instalación

PB4000

Acceso Vehicular

Julio 2018

Contenido

Capítulo 1

Preparación para el cableado 1

Capítulo 2

Instalación del gabinete 2

Capítulo 3

Instalación del mástil 3

Capítulo 4

Interior del gabinete 4

Capítulo 5

Solución de problemas 6

Capítulo 1

Preparación para el cableado

- Realice la instalación de ductos necesarios para pasar el cableado.
- Realice el cableado desde la barrera hasta el cuarto de control utilizando los ductos.
- La instalación deberá quedar como en la figura 1-1.

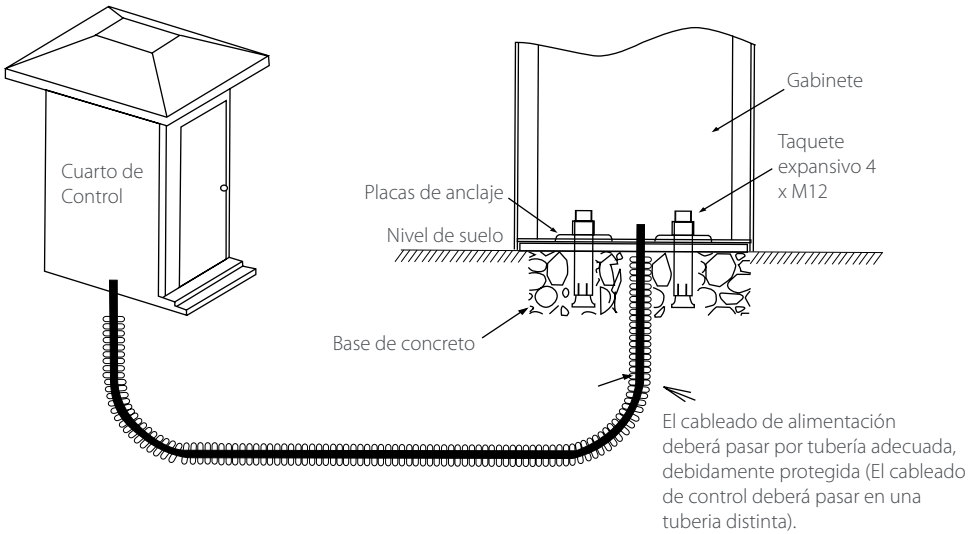


Figura 1-1 Instalación de cableado

Capítulo 2

Instalación del gabinete

- Utilice las placas de anclaje para marcar la posición de instalación del gabinete.
- Instale 4 taquetes expansivos como se muestra en la imagen 2-1.
- Coloque las placas de sujeción e instale las tuercas. Utilice una llave para apretar correctamente las tuercas como se muestra en la figura 2-2

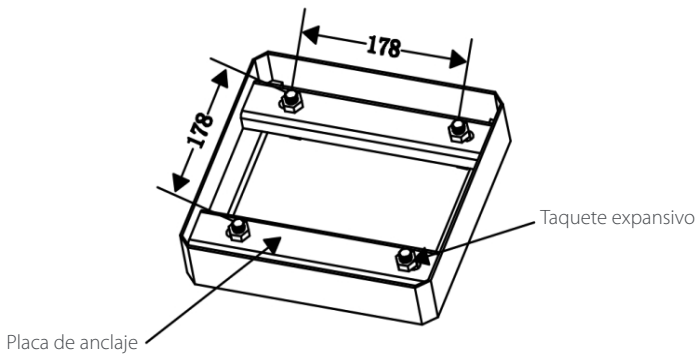


Figura 2-1

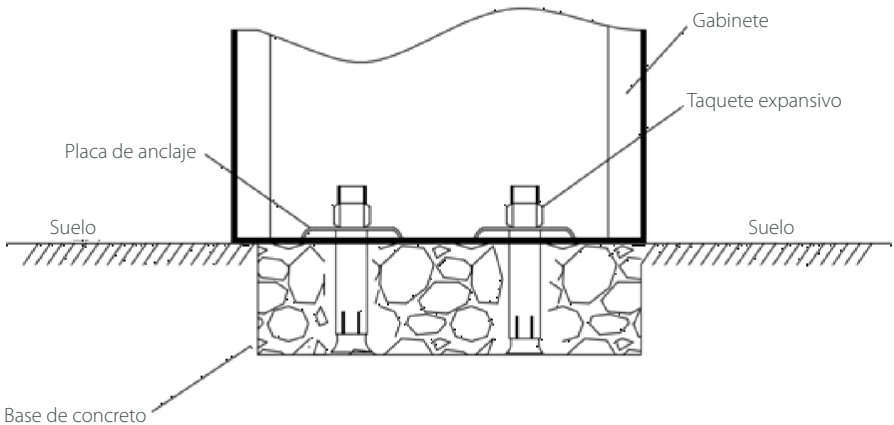


Figura 2-2

Capítulo 3

Instalación del mástil

- Extienda el mástil retráctil hasta la posición deseada y fíjelo con dos tornillos como se muestra en la figura 3-1.
- Instale el mástil en la barrera como se muestra en la figura 3-2.

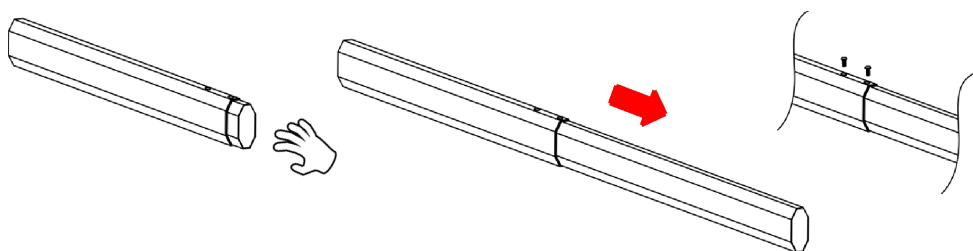


Figure 3-1 Fije el mástil principal con la extensión utilizando dos tornillos.

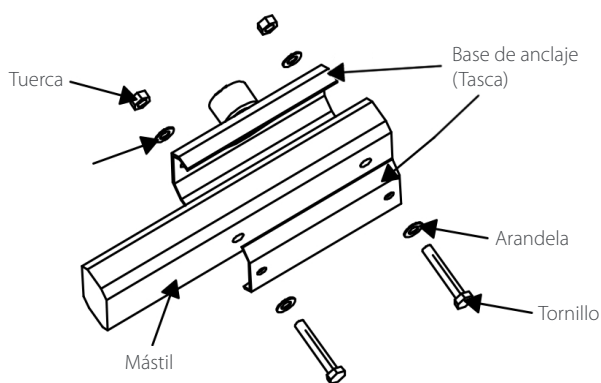


Figura 3-2 Instalación del mástil

Capítulo 4

Interior del gabinete

- Cuadro de mando

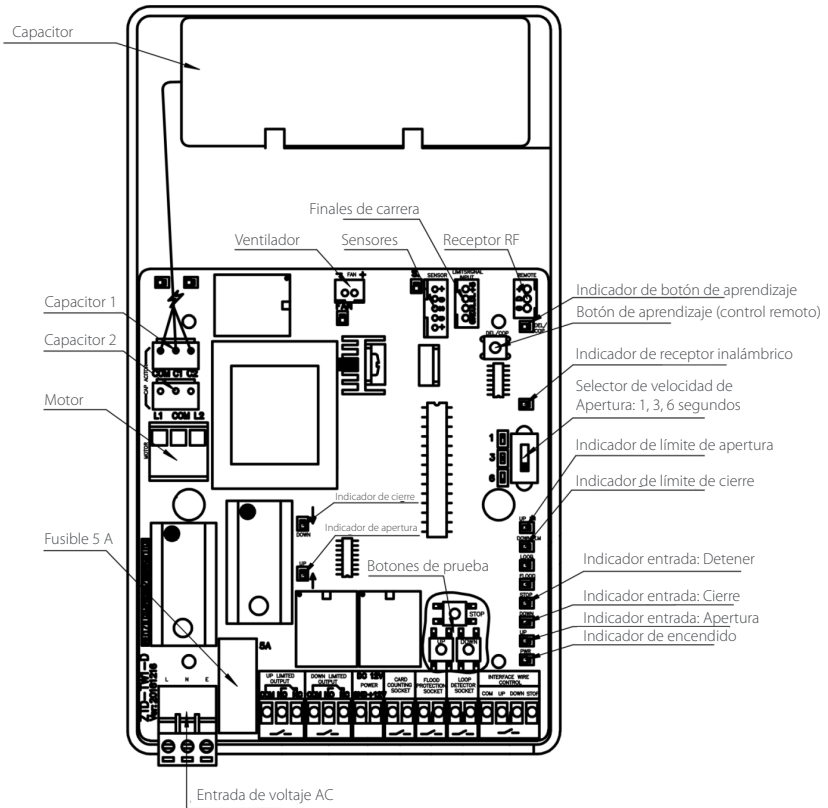


Figura 4-1

Botón de aprendizaje: Para agregar un control presione una vez el botón, y luego presione una tecla del control remoto que desee agregar hasta que el indicador de aprendizaje empiece a parpadear.

Para borrar todos los controles, presione el botón de aprendizaje hasta que el indicador de aprendizaje empiece a parpadear, entonces presione el botón "Stop".

Entrada de alimentación AC: Conecte 110 Vca o 220 Vca de acorde al modelo adquirido.

• Mecanismo

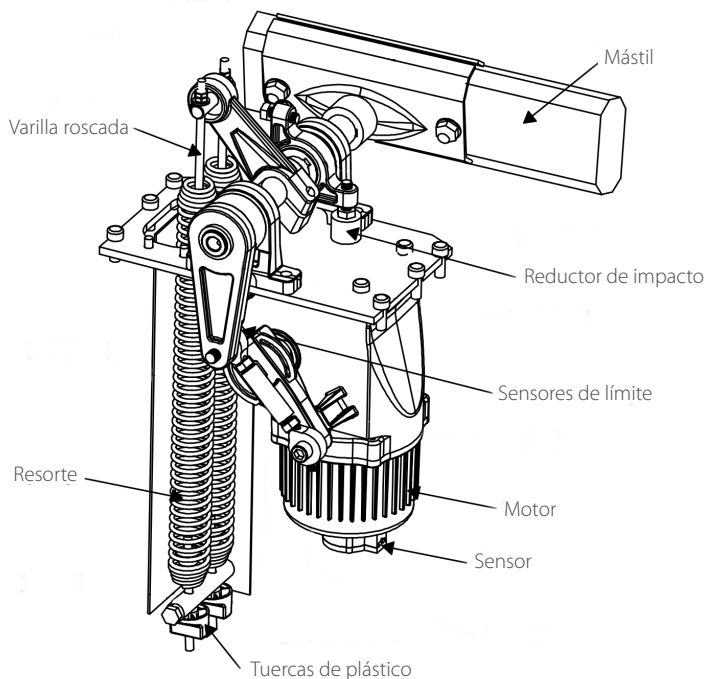


Figura 4-2

Sensor: Colocado en la parte inferior del motor. Es utilizado para detectar si durante el ciclo de cierre, el mástil golpea con algún obstáculo, en ese caso, el mástil será levantado automáticamente.

Motor: Motor de corriente alterna.

Sensores de límite: Conectado al puerto de sensores de límite en el cuadro de mando. Establecen el límite de carrera en apertura y cierre de la barrera.

Reductor de impacto: Una goma de gel es utilizada para absorber la fuerza de impacto de la barrera al finalizar el proceso de apertura y cierre.

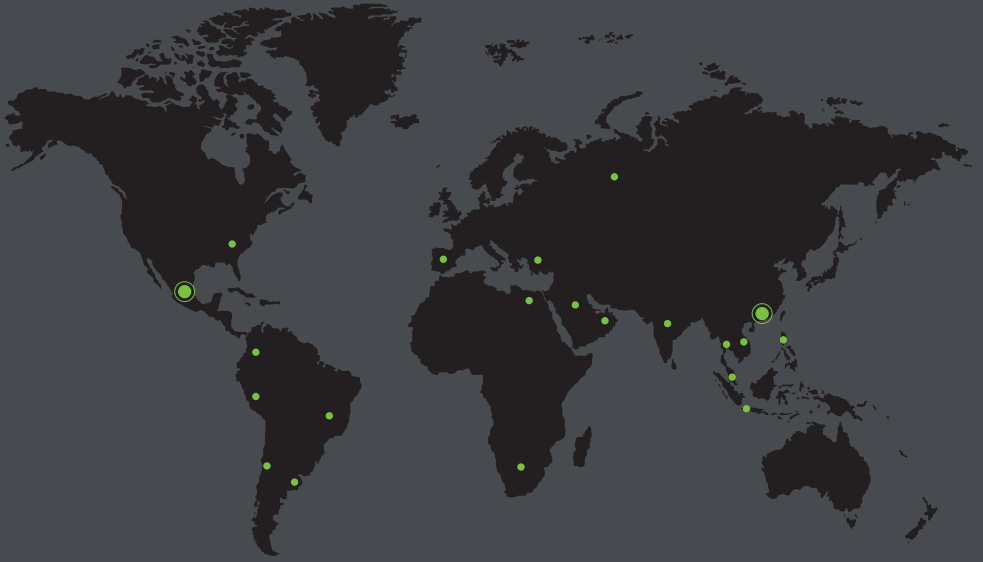
Resorte: Se utiliza para balancear el peso del mástil. Por ejemplo, si el mástil es muy largo, es posible que requiera mucha tensión en ambos resortes. Pero si por el contrario, el mástil es muy corto, es posible que solo requiera un resorte para balancear el peso.

Capítulo 5

Resolución de problemas

No.	Descripción de la falla	Solución
1	El cuadro de control enciende normal pero el motor no funciona.	A. Revise que el capacitor del motor esté Conectado correctamente. B. Revise que el sensor del motor esté conectado correctamente.
2	El mástil golpea fuerte en el momento final de la apertura o cierre.	A. Verifique si el reductor de impacto de gel está dañado, si es así, reemplácelo. B. Revise si los resortes presentan desgaste por fatiga, si es así,ajústelo o reempláce.
3	El mástil no abre o cierra por completo.	A. Después de recortar el mástil, asegúrese de reajustar los resortes para balancear. B. Revise que el conector de los sensores de límite esté bien ajustado.
4	La distancia del control remoto se redujo.	Reemplace las baterías del control remoto.

Atención: Asegure que el voltaje de alimentación utilizado concuerde con la especificación del equipo adquirido.



www.zkteco.com



www.zktecolatinoamerica.com



Derechos de Autor © 2019, ZKTeco CO, LTD. Todos los derechos reservados.
ZKTeco puede, en cualquier momento y sin previo aviso, realizar cambios o mejoras en los productos y servicios o detener su producción o comercialización. El logo ZKTeco y la marca son propiedad de ZKTeco CO, LTD.